G₅ ID Number Allocation Procedure

Next, the procedure for allocating an ID number to each decoder is described below with reference to Figs. 10 and 11. First, a program starts at step (\mathcal{I}), and at step (\square), a decoder (3A) checks if a data sequence for the ID number allocation as illustrated in Fig. 10 is received from a controller (1). At step (\mathcal{I}), the decoder (3A) determines whether the information sent from the controller (1) is the data sequence for the ID number allocation thereto, and if not, the program goes to step (\wedge) and exits from this routine. If the information is the data sequence for the ID number allocation, the decoder (3A) stores the ID number included in the data sequence as its own ID number, and initialization is carried out.

Next, the decoder (3A) increments its own ID number by one at step (本), and outputs the value to an AUX port as the ID number of a decoder (3B) at the next stage, and the program exits from the routine at step (へ).

In the same manner, the decoder (3B) stores the ID number given by the decoder (3A) as its own ID number, and initialization is carried out. The decoder (3B) increments its own ID number by one, and outputs the value to the AUX port as the ID number of a decoder (3C) at the next stage. The same routine is sequentially repeated for decoders (3D) through (3I), and an ID number is finally allocated to all of the decoders (3A) through (3I).

次に各デコーダにID世分を割付ける手順を剪 10団及び第11団を参照して説明する。先ずシステ ップ(イ)でプログラム開始し、ステップ(ロ) でデコーダ (3A) はコントローラ川より第10回に 示すような I D削り付けのデータシーケンスが送・ られているかをチェックする。ステップ (ハ) で デコーダ (34) はコントローラのより送出されて くる情報が10割り付けデータシーケンスか否か を判断し、そうでなければステップ (べ) に進光。 セプログラムを終了し、そうであれば当該データ[®] シーテンスに含まれるID番号を自己のID番号 として配便以存する。そして初期改定されるプ 次にデコーダ (3A) はステップ (水) で自己の 10世界を1つイングリダントとして改取のテコ ーダ (38) の [D 指导として A U X ポーチに出力 し、スポップ(ご)にてプログラム姿勢了する。 回機にデコーダ (3b) はデコーグ (3A) より供 **岭された「口番号を自己の「口番号として記憶係** 体し、初期政定されるアモしてデコーダ (38) は

でいったDianation では、アンドラント・アンドラント・ロジャー・ロジの「Parting Parting Part のデコーダ (3C) の10桁号として入りメポート に出力する。以下 (30) ~ (31) に付いても関係 の動作が順次行われ、全てのデコーダ (3A) ~ (31) に対する [口掛号の割り付けが終了する。

C。外部同期

次に各デコーダに外印刷別をかける場合、つま りコントローラのからの同期制御信号によりデコ ーグ (3A) ~ (3I) を一菱に以動させる場合を第 12図及び第13図を参照して成例する。第12図はコ ントローラ(I)の動作で、第13関はデゴーグ (3A) - (31) の動作である(先すく ボテップ (イ) で プログラム開始し、ステップ (ロ) でコントロニ ラ田は1/ロインターフェース (15) から出力さ れる間期期的信号を一方のレベル例えばローレベー ルとする。 次にステップ (ハ) でコントローラ(1) はデコーダ (3A) ~ (3I) に対して全てのデータ を送る。ステップパニ) でコンドローラのは全て のデータ送信売了後に(ノロインターフェース

(15) から出力される問期間師借号を他方のレベ ル例无ばハイレベルにする。ステップでおりです。 ログラムを終了するで、苦らなどとことものです。

一方、デコータ (3A) ー (31) はきャステップト (イ) でプログラム開始しいスチップ(ロ) で・" COMボートよりデータを変化する。ステップ (パ)で使信データをAUX年二十に出力する: ' ステップ (ニ) でコントローラ(1)のコングインター ーフェース (15) よりひデロータの (ツのインター ーフェース (25) に供給されている同期調理信号。 がハイレベルか否かを判断し、パイレベルでなけ ればすなわちローレベルであればステップ(ロ) へ戻り、ハイレベルであればステップ(水)に迎っ んでデータをデコード開始する』ステップ (へ) 🦈 で、テータ終了が否かを削断し、データ終了でな ければブテップ(三)へ戻り、データ終了であれ ビステップ (ド) に進んでプログラムを終了する。 つまり、デコーダ (3A) ~ (3D) 佐当シギロー ラロからの間期期部借与がローレベルの間はデー タを取り込むだけでデコードは行われず、同期間

御借号がハイレベルになると 一斉にデった 下説所" 受傷と かいくゆみ いっきかいりもかり

and the state of the state of the state of the state of Cィフローコンドロール

次に改列投続されたデコーグのデデタのオーバ フローが検出されたら、前段のデコーダに対して データ出力の停止を命令するフローコントロール の平均を第14因及び第15因を参照して説明する。 先す、第 IA図において治がトローテurはでのMilit ー・ト及びふし、父が一一だい女だしてつ ーグネス・ダー・(12)・・・ 上に失す送信パップディーC及び受情パッファイRis と送信がプラティA及び型信パッファR人を行し ておりことにでは入び又ポード側の送信パップァ TA及び受信パップ・RIXのみを決している。更 た、各来コーダもCOMボールト及びAUXボート に対して"アニック R A'M" (12) 上に火火送借バッフ テアで及び受情パップデRCと送信パップデアA 皮が受信パップラテRAを有している。そして、コ ントローラ(1)の入せが火水ートの送借パッファTA のデータはデコーダ (3A) のでのMポートの役信